

POSTECH-KIST Robotics Program (PKRP)

POSTECH의 공학적 설계 · 이론 교육역량과
KIST의 실험 · 응용 연구 인프라를 결합하여,
학문적 연구가 산업적 실현으로 이어지는
산 · 학 · 연 융합형 로봇 인재를 양성하기 위해
운영되는 대학원 교육프로그램



공동지도교수제
POSTECH 교수 +
KIST 교수 공동 지도

첨단 연구 인프라
KIST 첨단 로봇
연구시설 및 장비 활용

공학박사 학위 취득
POSTECH-KIST
Robotics Program

일반전형과 교차지원 가능
1~3지망 희망지도교수 선택 시
PKRP 참여교원 선택 가능

1 프로그램 소개

POSTECH의 공학적 설계 · 이론 교육역량과 KIST의 실험 · 응용
연구 인프라를 결합하여, 학문적 연구가 산업적 실현으로 이어지는
산 · 학 · 연 융합형 로봇 인재를 양성하기 위해 운영되는
대학원 교육프로그램



2 참여교원

소속	참여교원	세부 연구분야
POSTECH 기계공학과	고제성 교수	바이오-미메틱로보틱스, 마이크로로봇, 로봇매커니즘
	김기훈 교수	로봇핸드, 양방향원격매니플레이션, 바이오닉스
	신원동 교수	항공로보틱스, 로봇매커니즘설계, 바이오-미메틱스
KIST AI·로봇연구소	김강건 박사	로봇인텔리전스, 로봇비전, 서비스로봇
	이이수 박사	휴머노이드 로봇제어, 매니플레이션, 이족보행
	황동현 박사	로봇핸드, 자율 조작, 가변강성 매커니즘

※ 참여교원은 변경 될 수 있음



3 학생 선발

- 학위과정 : 석 · 박사통합과정, 박사과정
- 모집분야 : POSTECH-KIST 로보틱스 프로그램
- 지원자격 : POSTECH 대학원 기준에 따름
- 지원 방법 : 입학 지원서의 희망지도교수(1지망~3지망) 선택 시
'POSTECH-KIST 로보틱스 프로그램(PKRP)' 참여교원 선택
ex) ○○○교수(PKRP)

- ✓ 입학 지원 시에는 일반전형과 본 프로그램의 교차 지원 가능함
ex) 1지망 : ○○○교수(PKRP) 2지망 : ○○○교수(PKRP) 3지망 : ○○○교수
- ✓ 입학 후에는 일반전형과 본 프로그램간 전환 불가함

4 프로그램 운영

- 취득학위 : 공학박사 (POSTECH-KIST Robotics Program)
- 학위논문 및 학생지도 : 공동지도교수제 운영
- 주지도교수 : POSTECH 전임교수(1명) - 공동지도교수 : KIST 겸직교수(1명)
- 졸업요건 : POSTECH 기계공학과 대학원 커리큘럼과 학위수여요건을 준용함
- 교육과정 운영

과정	POSTECH 상주 (교과목 이수)	KIST 상주 (연구 및 학위논문)
석 · 박사통합	1학기 ~ 4학기	→ 5학기 이후
박사	1학기 ~ 3학기	→ 4학기 이후

※ 세부 운영방식은 변경될 수 있음

5 기타

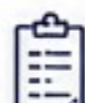
- 교과목 이수 후 연구활동을 위해 KIST에서 상주하는 기간에는 KIST와 근로계약을 체결하고, KIST가 보유한 로봇 등 첨단 연구시설을 활용하여 연구 활동을 수행 함.

프로그램 소개



자세한 프로그램 정보는
QR코드를 스캔해 주세요!

지원서 작성 방법



지원서 작성 방법은
QR코드를 스캔해 주세요!

연락처



(054)279-2716, 5411



postech-me@postech.ac.kr



me.postech.ac.kr